

ФИЗИКА

Ч.1. МЕХАНИКА

**ИНДИВИДУАЛЬНЫЕ ЗАДАНИЯ И МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ
ДЛЯ САМОСТОЯТЕЛЬНОЙ РАБОТЫ СТУДЕНТОВ**

**Санкт-Петербург
2009**

Федеральное агентство по образованию
Государственное образовательное учреждение
высшего профессионального образования

САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ТЕХНОЛОГИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
РАСТИТЕЛЬНЫХ ПОЛИМЕРОВ

Кафедра физики

Ф И З И К А

Ч.1. МЕХАНИКА

Индивидуальные задания и методические указания
для самостоятельной работы студентов.

Санкт-Петербург

2009

УДК 53 (075.8)

Физика. Ч.1. Механика. Индивидуальные задания и методические указания для самостоятельной работы студентов/сост. доц. В.М. Максимов, доц.М.Н.Полянский, доц. С.А. Поржецкий, доц. В.О. Кабанов; под ред. проф. П.М.Валова, доц. В.М.Максимова/ГОУВПО СПбГТУ РП.- СПб.,2009. – 44 с.

Методические указания предназначены для студентов дневного и вечернего отделений всех специальностей, изучающих физику. Содержат 10 заданий по разделу «Механика». Каждая тема включает 100 вариантов заданий, что позволяет активизировать самостоятельную работу студентов.

Рецензент: доцент кафедры физики СПб ГТУ РП,
канд. хим. наук Козырев В.К.

Подготовлены и рекомендованы к печати кафедрой физики Санкт-Петербургского государственного технологического университета растительных полимеров (протокол № 3 от 6 ноября 2009 г.).

Утверждены к изданию учебно-методической комиссией по вечернему и заочному обучению СПб ГТУ РП(протокол № 3 от 16 ноября 2009 г.).

© ГОУВПО Санкт-Петербургский
государственный технологический
университет растительных
полимеров, 2009

ПРАВИЛА ВЫПОЛНЕНИЯ И ОФОРМЛЕНИЯ ЗАДАНИЯ

Задание выполняется в отдельной тетради, каждая задача начинается с новой страницы. На обложке тетради указывается фамилия студента, номер учебной группы и номер варианта задания (дается преподавателем).

Студент выполняет по одной задаче из каждой темы.

Вторая цифра варианта указывает *номер задачи*, а *первая цифра* – номер *условия данной задачи* в таблице.

Текст условия задачи должен быть отредактирован в соответствии с конкретным вариантом и содержать все численные данные.

В темах 3, 6, 7, 8 номер задачи указывает номер данных из таблицы 1, номер условия – из таблицы 2. В темах 3 и 6 по указанию преподавателя выполняется вариант А или Б.

Если наименования величин не указаны, то они даны в системе СИ.

Все необходимые графики и чертежи выполняются точно в выбранном масштабе.

Решение должно быть полным. Задача должна быть, как правило, решена в общем виде с последующими числовыми расчетами. При защите задания студенту необходимо уметь объяснить решение любой задачи, знать и понимать физические законы, знать определения и свойства физических величин, которыми он пользовался.

ТЕМА 1. ПРЯМОЛИНЕЙНОЕ ДВИЖЕНИЕ

Кривая, описываемая телом при движении, называется *траекторией*. Если траектория прямая, то движение прямолинейное. Положение тела на прямой в момент времени t определяется координатой $X(t)$. Пройденный путь ΔS легко найти, зная координаты тела в начальный и конечный моменты времени t_1 и t_2 .

$$\Delta S = X_2 - X_1 .$$

Скорость - это путь, пройденный за единицу времени.

Средняя скорость равна:

$$V_{cp} = \frac{\Delta S}{\Delta t} = \frac{X_2 - X_1}{t_2 - t_1} .$$

Мгновенная скорость – это предел средней скорости при $\Delta t \rightarrow 0$. Она равна производной от пути или координаты по времени:

$$V = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{ds}{dt} ,$$

Ускорение - это изменение скорости за единицу времени.

Среднее ускорение равно:

$$a_{cp} = \frac{\Delta V}{\Delta t} = \frac{V_2 - V_1}{t_2 - t_1} .$$

Мгновенное ускорение:

$$a = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta V}{\Delta t} = \frac{dV}{dt} .$$

Задание 1.1

Движение тела вдоль прямой описывается уравнением $x=A+B \cdot t+C \cdot t^2+D \cdot t^3$. От момента времени t_1 до t_2 тело проходит путь s . Средняя скорость и среднее ускорение на этом интервале v_s и a_s . v_1 , a_1 , v_2 , a_2 – скорость и ускорение в моменты времени t_1 и t_2 . Данные берутся из табл. 1 (номер задачи) и табл.

2 (номер варианта условия) . Найти путь s и все скорости и ускорения (кроме заданных).

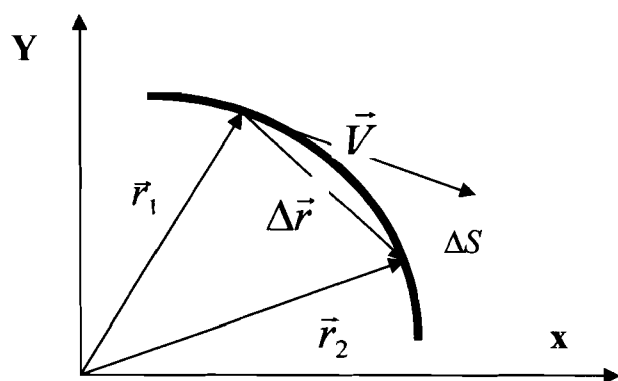
Таблица 1

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
t_1	0,7	0,5	1,5	2,0	1,2	0,6	1,7	2,2	1,0	1,4
A	2	1	0,5	2,5	3,0	1,5	-0,5	0,8	0,4	1,2
B	-	-	0,7	-	-	1,2	-	-	-0,5	1,0
v_1	0,8	-	-	1,5	0,5	-	-	1,2	-	-
v_2	0,2	-0,4	4,0	-	-	0,6	8,0	-	-	3,0
v_s	-	0,3	-	2,0	5,0	0,8	4,0	7,0	6,0	4,0

Таблица 2

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
t_2	7.0	11.0	6.0	8.0	10.0	7.5	9.0	8.5	10.5	6.5
C	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
D	-	0,02	-	-	-	-	-	0,02	-	-
a_1	-	-	-	0,2	-	-0,3	-	-	0.5	-
a_2	-	-	0.8	-	1,2	-	-	-	-	0,5
a_s	-1,0	-	-	-	-	-	1,5	-	-	-

ТЕМА 2 . КРИВОЛИНЕЙНОЕ ДВИЖЕНИЕ



Положение точки на плоскости и в пространстве может быть задано радиус-вектором

$$\vec{r}(t) .$$

Вектор, проведенный из начальной точки в конечную, называется вектором перемещения.

$$\Delta \vec{r} = \vec{r}(t_2) - \vec{r}(t_1) .$$

Скорость - это производная от радиус- вектора по времени.

$$\vec{V} = \frac{d\vec{r}}{dt}$$

Вектор скорости всегда направлен по касательной к траектории и по величине равен пути, пройденному телом за единицу времени. Движение точки можно описать, задавая координаты точки $X(t)$ и $Y(t)$ (проекции радиус вектора на оси X и Y). Тогда проекции вектора скорости:

$$V_x = \frac{dx}{dt}, V_y = \frac{dy}{dt} .$$

Величина скорости:

$$V = \sqrt{V_x^2 + V_y^2} .$$

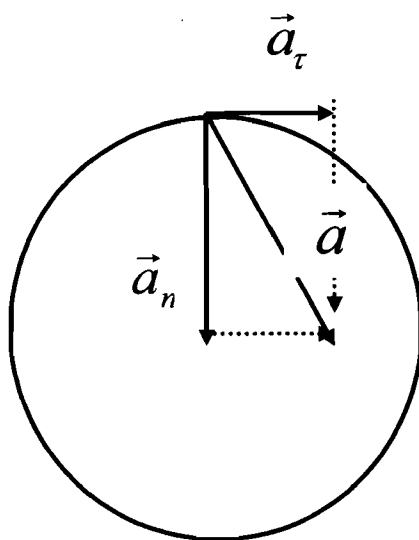
Ускорение - это изменение вектора скорости за единицу времени:

$$\vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt}, \quad a_x = \frac{dv_x}{dt}, \quad a_y = \frac{dv_y}{dt} .$$

Изменение величины скорости даёт составляющую ускорения, направленную по касательной, эта составляющая называется *тангенциальным*

ускорением a_τ :

$$a_\tau = \frac{dv}{dt} .$$



Изменение направления скорости дает составляющую ускорения, направленную перпендикулярно к касательной, называемую *нормальным ускорением* a_n :

$$a_n = \frac{v^2}{R}, \quad \text{где } R - \text{ радиус кривизны траектории.}$$

Полное ускорение равно векторной сумме нормального и тангенциального ускорения:

$$\vec{a} = \vec{a}_n + \vec{a}_\tau .$$

Для прямолинейного движения $R = \infty$, $a_n = 0$, $a = a_\tau$.
 При нахождении тангенциального ускорения можно использовать скалярное произведение векторов скорости и ускорения:

$$(\vec{v} \cdot \vec{a}) = v \cdot a_\tau = v_x a_x + v_y a_y .$$

При описании вращательного движения твердого тела используют угол поворота φ , угловую скорость $\omega = d\varphi/dt$ и угловое ускорение $\varepsilon = d\omega/dt$. Угловые величины одинаковы для всех точек вращающегося тела. Зная расстояние r точки от оси вращения, можно найти линейные величины: $S = \varphi \cdot r$, $v = \omega \cdot r$, $a_\tau = \varepsilon \cdot r$, $a_n = \omega^2 \cdot r$.

ЗАДАЧИ К ТЕМЕ 2

2.1. Твердое тело вращается с угловым ускорением ε и начальной угловой скоростью ω_0 . Через время t после начала вращения вектор полного ускорения точки тела, находящейся на расстоянии R от оси, составляет угол α с направлением скорости. V_t и ω_t - линейная и угловая скорость в этот момент времени. a , a_n , a_τ - полное, нормальное и тангенциальное ускорения в этот момент времени.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
ω_0	-	0,2	-	0,3	0,2	0,4	-	0,1	0,12	-
t	2	3	-	-	3	5	-	-	2	1,5
ε	0,04	-	-	0,1	-	-	-	-	-	0,1
α	45°	70°	30°	60°	-	45°	30°	36°	-	60°
ω_t	-	-	-	-	0,5	-	-	0,8	0,2	-
R	-	-	5	-	-	-	2	-	-	-
a_n	-	-	0,8	-	-	-	1,6	-	-	-
Найти	ω_0	ω_t	ε	t	α	ω_t	ε	t	α	ω_0

2.2. Точка движется по кривой так, что ее координаты на плоскости описываются уравнениями: $X = A_1 + B_1 t + C_1 t^3$,
 $Y = A_2 + B_2 t + C_2 t^2$.

Найдите перемещение точки за время от 0 до t , а также скорость, полное, нормальное и тангенциальное ускорения точки в момент времени t .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
t	4,0	5,0	2,0	3,0	5,0	3,0	2,0	4,0	6,0	7,0
A_1	2,0	1,0	3,0	3,0	2,0	1,0	2,0	5,0	4,0	3,5
B_1	0,3	0,2	0,5	0,8	0,1	-0,2	1,5	2	-0,1	-0,1
C_1	0,01	0,01	0,1	0,1	0,02	0,02	0,25	-0,1	0,01	0,02
A_2	1	2	2	2	3	2	5	3	2,5	2
B_2	0,2	0,4	0,3	-0,5	0,5	0,3	-2	0,75	0,3	-0,2
C_2	0,02	0,4	0,8	1,0	-0,4	0,05	2	1,5	0,5	0,04

2.3. Точка движется по окружности радиуса R так, что величина скорости точки изменяется по закону: $V = At + Bt^2$.

В момент времени t полное ускорение равно a , нормальное и тангенциальное a_n и a_τ соответственно. α – угол между векторами полного ускорения и скорости.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
A	1,0	1,0	-	1,0	0,5	-	0,5	2,0	0,4	2,0
B	0,2	0,5	-	2	0,25	-	1	1	0,2	0,5
t	-	2,0	2,0	1,0	-	1,0	-	4,0	-	2,0
a	3,5	5	5	6	-	10	8	-	10	-
a_τ	3	-	4	-	3	-	-	-	-	-
α	-	-	-	-	-	30°	45°	-	60°	-
R	-	4	10	-	10	5	-	50	-	10
Найти	t, R	α, a_n	A, B	α, R	a, t	A, B	t, R	a, α	t, R	a_n, a

2.4. Точка вращается по окружности радиуса R с угловой скоростью: $\omega = \omega_0 + A \cdot t^2$. В момент времени t угловое ускорение точки ε , линейная скорость V , полное, нормальное и тангенциальное ускорение a , a_n , a_τ . Угол между ускорением и скоростью равен α .

Физ. вел.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
ω_0	-	-	-	-	0,2	-	-	-	-	-
A	0,02	0,03	0,04	0,02	0,01	-	0,05	0,03	-	0,05
t	-	4	5	10	5	6	-	4	-	-
R	2	-	5	-	3	2	2	-	2	-
V	-	-	-	6	-	-	-	4	-	-
a	1	2	3	-	-	1,5	4	-	5	4
a_n	-	1,5	-	-	-	-	-	-	-	-
a_τ	-	-	-	0,8	-	-	-	-	-	3
α	60	-	-	-	-	60	30	45	60	-
Найти	T, V	R, ε	V, a	ω_0, R	a, α	ω_0, A	t, ω_0	a, R	V, ε	t, R

2.5. Угловая скорость маховика зависит от времени t согласно уравнению: $\omega = A \cdot t + B \cdot t^2$. Для точки маховика, находящейся на расстоянии R от оси, найти скорость, полное, тангенциальное и нормальное ускорение в момент времени t .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
A	0,5	0,6	0,7	0,2	0,8	1,0	1,2	0,6	0,4	0,1
B	0,1	-0,1	0,2	0,1	0,2	-0,2	0,5	0,4	0,1	0,2
R	0,2	0,1	0,15	0,3	0,2	0,1	0,12	0,14	0,25	0,4
t	2,0	2,5	1,4	3,0	2,0	0,7	0,8	1,0	2,0	4,0

2.6. Тело брошено горизонтально на высоте $h_0 = 120$ м со скоростью v_0 . Через время t оно движется со скоростью V под углом α к горизонту на высоте h . a_n , a_τ , R – нормальное, тангенциальное ускорение и радиус кривизны траектории в этот момент. Сопротивлением воздуха пренебречь.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
v	30	-	-	-	20	-	-	40	-	-
h	-	75	-	-	-	40	-	-	-	100
t	-	-	2	-	1,4	-	2,5	-	-	-
a_n	-	-	5	8	-	-	6	-	-	-
a_τ	7	-	-	-	-	8	-	-	8	-
α	-	55°	-	-	-	-	-	30°	-	20°
R	-	-	-	50	-	-	-	-	70	-
Найти	v_0 h	a_n v	R a_τ	v_0 t	R h	R v_0	v v_0	R h	v_0 h	v_0 R

2.7. Точка движется со скоростью V . Ускорение a направлено под углом α к скорости. R - радиус кривизны траектории, a_τ - тангенциальное ускорение.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
v	-	5,0	3,0	4,0	5,0	2,0	-	4,0	3,0	4,0
a	4	-	3	-	4	3	5	-	2	-
a_τ	-	3	2	-	-	-	3	2	1	2
α	30°	-	-	60°	45°	-	-	-	-	-
R	2	10	-	8	-	2	4	8	-	4
Найти	v	a	a_n R	a_τ	R	α	v	a	R	α

2.8. Точка движется по кривой так, что её координаты описываются уравнениями $x=A\cos\varphi$, $y=B\sin\varphi$, где $\varphi=\varphi_0+\omega t+\beta\cdot t^2$. Для момента времени t найти скорость, полное, нормальное и тангенциальное ускорение. Найти перемещение точки за время от 0 до t .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
A	2,0	3,0	1,0	4,0	5,0	1,5	2,5	1,7	1,4	2,0
B	3,0	4,0	1,5	2,0	4,0	2,0	3,0	2,0	1,0	2,0
t	2,0	3,0	1,5	2,5	4,0	2,0	3,0	2,0	4,0	2,0
φ_0	0,5	0,3	1,0	1,5	0,7	0,6	1,2	3,0	2,5	1,2
ω	0,3	0,5	0,6	0,7	0,2	0,4	0,8	1,2	2,0	1,5
β	0,1	0,15	0,2	-0,1	0,1	0,2	-0,1	-0,2	0,1	-0,1

2.9. Проекция скорости изменяются согласно уравнениям:

$V_x=A+B\cdot t + C\cdot t^2$, $V_y=D + K\cdot t +M\cdot t^3$. Найти полное, нормальное, тангенциальное ускорение и радиус кривизны траектории в момент времени t .

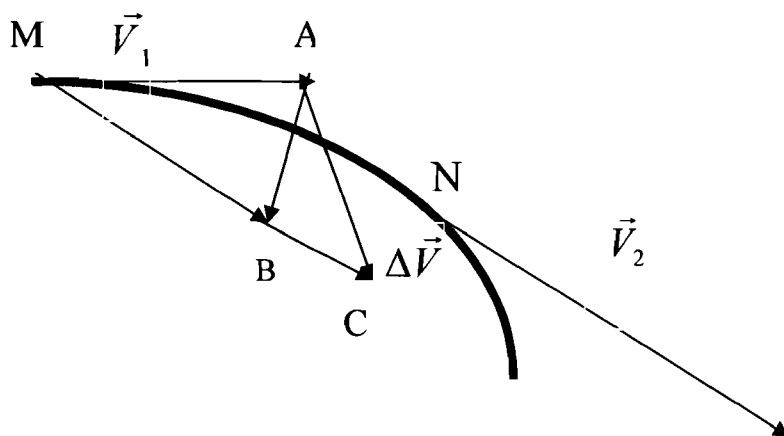
Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
A	0,5	0,3	0,8	1,5	0,6	3,0	5,0	1,2	2,5	4,0
B	0,1	0,05	0,04	-0,1	0,15	-0,2	-0,1	0,2	0,5	2,0
C	0,02	0,01	0,03	0,01	0,1	0,02	0,01	0,05	-0,1	3,0
D	0,2	0,6	0,2	-0,5	1,2	2,5	4,0	8,0	0,5	7,0
K	-0,1	-0,2	0,5	0,1	0,05	-0,2	-0,1	-0,5	0,75	-2,0
M	0,05	0,03	-0,1	0,01	0,02	0,01	0,01	0,03	-0,1	4,0
t	2	2	5	7	4	10	12	6	2	0,7

2.10. Тело движется по кривой со скоростью V и ускорением a , составляющем угол α с вектором скорости. Радиус кривизны траектории в этой точке R . Проекции скорости и ускорения на оси координат V_x, V_y, a_x, a_y . Нормальное и тангенциальное ускорение a_n, a_τ .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
V	-	8	-	-	10	4	-	-	5	-
V_x	4	-	6	-	-	-	5	6	-	7
V_y	3	5	8	-	-	3	5	4	3	4
R	25	-	-	30	25	-	-	-	-	16
a	2	-	5	-	-	-	-	5	-	-
a_x	-	3	-	4	-	2	-	3	5	-
a_y	-	4	-	3	-	4	-	-	7	-
a_n	-	-	-	-	-	-	3	-	-	-
a_τ	-	-	-	-	3	-	5	-	-	3
α	-	-	30°	20°	-	-	-	-	60°	-
Найти	a_τ	R	R	V	$a,$	R	a_x	α	a_n	a_x
	α	a_τ	a_τ	a	α	a_τ	a_y	R	a_τ	a_y

ТЕМА 3. УСКОРЕНИЕ ПРИ КРИВОЛИНЕЙНОМ ДВИЖЕНИИ

Пусть за малый промежуток времени Δt материальная точка переместилась из точки M в точку N . V_1 и V_2 - векторы скорости в этих точках. Перенесём вектор V_2 параллельно из точки N в точку M .



Вектор полного изменения скорости $\vec{\Delta V} = \vec{V}_2 - \vec{V}_1$.

Если вдоль вектора MC отложить вектор MB , величина которого равна V_1 , то вектор AB определяется изменением только направления скорости, а вектор BC – изменением величины скорости. Для малых Δt $|AB| = a_n \Delta t$, $|BC| = V_2 - V_1 = a_\tau \Delta t$.

ЗАДАЧИ К ТЕМЕ 3

3.А. За время Δt скорость тела изменилась от V_1 до V_2 и вектор скорости повернулся на угол $\Delta\alpha$. Определить средние значения полного, нормального и тангенциального ускорения за этот интервал времени. Задачу решить графически. Графическое построение выполнить в масштабе: в 1 см – 2 м/с. Рассчитать радиус кривизны траектории.

Таблица 1

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
V_1	14	16	18	20	22	14	16	18	20	22
α	5°	7°	10°	12°	5°	8°	10°	12°	6°	9°

Таблица 2

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
V_2	20	16	18	20	15	14	15	20	18	16
Δt	0,4	0,3	0,5	0,6	0,2	0,7	0,8	0,25	0,3	0,5

3.Б. В некоторый момент времени скорость тела равна V_1 . Определить величину и направление скорости через малый интервал времени Δt , если известны средние значения нормального и тангенциального ускорения a_n , a_τ . Задачу решить графически. Масштаб: в 1 см – 2 м/с.

Таблица 1

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
V_1	14	16	18	20	22	14	16	18	20	22
a_n	7	10	8	6	15	5	4,5	10	9	8
Δt	0,4	0,3	0,5	0,6	0,2	0,7	0,8	0,25	0,3	0,5

Таблица 2

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
a_τ	7	-7	8	-6	5	-5	-8	4	9	-4

ТЕМЫ 4, 5, 6. ЗАКОНЫ ДИНАМИКИ

Основным законом динамики является *второй закон Ньютона*: ускорение тела прямо пропорционально силе, действующей на тело, и обратно пропорционально массе тела.

$$\vec{a} = \frac{\vec{F}}{m} .$$

Здесь F – векторная сумма всех сил, действующих на тело. При решении задач удобно записывать закон в такой форме:

$$m\vec{a} = \sum \vec{F}_i .$$

Или в проекциях на оси $ma_x = \sum F_{i,x}$; $ma_y = \sum F_{i,y}$.

Если система состоит из нескольких тел, то закон записывается для каждого тела.

Импульс тела: $\vec{k} = m\vec{v}$.

Второй закон Ньютона можно сформулировать так: *изменение импульса тела за единицу времени равно сумме сил, действующих на тело*:

$$\frac{d\vec{k}}{dt} = \sum \vec{F}_i .$$

Закон сохранения импульса: в изолированной системе суммарный импульс не изменяется:

$$\sum \vec{k}_i = const .$$

Это векторный закон. Для удара двух тел его можно записать так:

$\vec{k}_1 + \vec{k}_2 = \vec{k}_1' + \vec{k}_2'$, где k_1 и k_2 - импульсы тел до удара, а k_1' и k_2' - импульсы тел после удара.

Механическая энергия при ударе обычно не сохраняется, так как часть ее переходит во внутреннюю энергию соударяющихся тел. Удар, при котором механическая энергия сохраняется, называется *упругим*. При абсолютно неупругом ударе тела после удара двигаются вместе с одинаковой скоростью.

Закон всемирного тяготения:

$$F = \gamma \frac{mM}{r^2}$$

позволяет найти ускорение свободного падения на поверхности любой планеты. M – масса планеты, R - ее радиус. Тогда сила тяжести на поверхности:

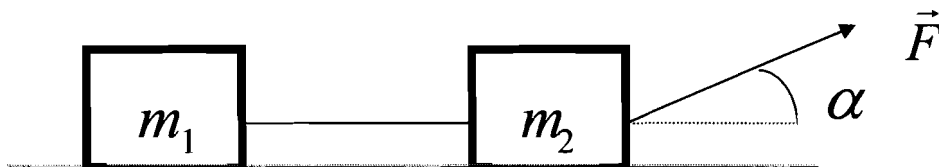
$$mg_0 = \gamma \frac{mM}{R^2} .$$

Энергия тела – это физическая величина, характеризующая способность тела совершать работу. Изменение энергии тела равно работе внешних сил: $E_2 - E_1 = A$.

Имеется два вида механической энергии: *кинетическая энергия* – энергия движения тела и *потенциальная энергия* - энергия взаимодействия тел или частей тела. Полная механическая энергия $E = E_{кин} + E_{пот}$. В замкнутой системе она сохраняется, если нет перехода механической энергии в другие (немеханические) формы, например, во внутреннюю. Такие системы называются консервативными. Для произвольной системы закон изменения энергии может быть записан в виде: $E_2 - E_1 = A + Q$, где A – работа внешних сил, Q - количество механической энергии, перешедшей во внутреннюю (количество выделившегося тепла).

ЗАДАЧИ К ТЕМЕ 4

4.1. Два бруска массами m_1 и m_2 , соединенные шнуром, лежат на столе. На первый брусок действует сила F , направленная под углом α к горизонту. Коэффициент трения брусков о стол $\mu=0,1$. Ускорение брусков a , сила натяжения шнура – F_n . Через время t после начала действия силы скорость брусков V , суммарный импульс и кинетическая энергия K и E_k .

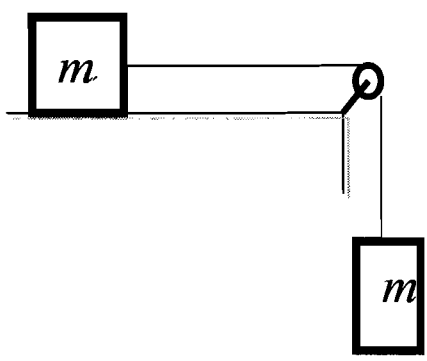


Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m_1	1	2	2	-	3	2	10	4	-	-
m_2	4	-	3	-	5	5	4	-	3	2
F	-	10	20	50	20	30	-	15	10	30
F_n	10	-	-	30	-	-	-	8	-	10
α	6°	20°	12°	15°	30°	15°	10°	12°	24°	18°
V	-	-	-	-	-	-	30	-	20	-
t	3	-	5	-	10	8	6	-	14	-
a	-	3,5	-	3	-	-	-	-	-	-
Найти	α F	m_2 F_n	K F_n	m_1 m_2	F_n E_k	α E_k	K F	m_2 a	m_1 F_n	m_1 E_k

4.2. На наклонной плоскости с углом наклона α лежит доска массой m_1 , к доске приложена сила F , направленная вверх вдоль плоскости. Коэффициент трения доски о плоскость – μ . Найдите ускорение доски.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m_1	1,0	2,0	2,0	5,0	3,0	2,0	5,0	4,0	10,0	2,0
F	3,0	4,0	1,0	8,0	2,0	5,0	3,0	30,0	2,0	5,0
μ	0,1	0,05	0,02	0,06	0,1	0,05	0,1	0,05	0,1	0,05
α	12°	24°	45°	15°	30°	20°	18°	24°	30°	18°

4.3. На столе лежит брусок массой m_2 , к нему привязана нить, перекинутая через блок, к концу которой привязана гиря массой m_1 . Массой блока, нити и трением в блоке можно пренебречь. F_n – сила натяжения нити, a - ускорение тел, V - скорость тел через время t после начала движения, μ - коэффициент трения бруска о стол.



Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m_1	-	3	2	3	2	-	-	2	4	-
m_2	2	4	3	2	-	-	2,5	-	3	5
a	-	-	-	3	4	2	-	3	-	-
V	15	-	-	-	-	-	-	-	-	20
t	3	-	2	-	-	-	-	4	-	5
F_n	-	-	-	-	-	20	15	-	24	30
μ	0,2	0,3	0,15	-	0,3	0,25	0,2	0,15	-	-
Найти	m_1 F_n	a F_n	V F_n	μ F_n	m_2 F_n	m_1 m_2	m_1 a	m_2 V	μ a	m_1 μ

4.4. Две гири массами m_1 и m_2 ($m_1 > m_2$) соединены нитью, перекинутой через невесомый неподвижный блок, причем гиря меньшей массы расположена по высоте на h ниже более тяжелой гири. Если предоставить гирям двигаться под действием силы тяжести, то через время t гири окажутся на одной высоте. Гири движутся с ускорением a , натяжение нитей T . Трение в блоке отсутствует.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m_1	2,0	1,1	-	1,5	-	0,3	-	0,4	3,0	2,5
m_2	1,0	0,9	2,0	-	0,2	-	0,3	-	2,5	-
a	-	-	1,8	-	-	2,5	4,8	-	-	-
T	-	-	-	-	2,5	-	-	2,0	-	-
h	-	2,0	-	3,0	-	-	2,5	1,5	-	2,0
t	-	-	-	1,2	-	-	-	-	-	2,0
Найти	a	t	m_1	T	m_1	m_2	T, m_1	a, t	T, a	m_2

4.5. На высоте h над поверхностью планеты по круговой орбите вращается спутник. Скорость спутника V , период обращения вокруг планеты T . Масса планеты M , радиус планеты R . Ускорение свободного падения на поверхности планеты - g_0 .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
$M \cdot 10^{23}$	-	1,0	-	-	0,73	-	-	100	10	-
$R \cdot 10^6$	6,4	-	-	6,4	1,74	5,0	3,0	8,0	4,0	3,0
$h \cdot 10^6$	3,2	1,0	-	1,6	1,74	3,0	2,0	-	4,0	2,5
$V, \text{км/с}$	6,5	2,0	-	-	-	-	-	3,0	-	6,0
$T, \text{мин}$	-	-	105	-	-	70	100	-	-	-
g_0	-	-	9,8	9,8	-	-	-	-	-	-
Найти	M	R	h	V	T	g_0	M	h	V	g_0

4.6. Тело массой m движется под углом α к горизонту вверх со скоростью V . На тело действует сила сопротивления F . Полное, нормальное и тангенциальное ускорение тела a , a_n , a_τ . Радиус кривизны траектории R .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m	2,0	1,5	-	0,8	0,4	0,3	0,2	0,7	3,0	2,5
α	12°	24°	45°	36	-	60°	18°	24°	30°	-
a	-	-	13	-	-	2,5	14	-	-	-
$-a_\tau$	-	9,0	-	-	-	-	-	4	-	5,0
F	10	-	2	7	1,0	0,6	-	-	10	5,0
V	20	-	-	14	20	-	-	-	-	-
R	-	-	-	-	50	-	40	-	-	60
Найти	a, R	F	m	R, a	α, a	a_τ	V, F	F	a	V

4.7. Мяч массой m , летящий со скоростью V_1 , ударяется о стол под углом α к вертикали и отскакивает по тем же углом со скоростью V_2 . Длительность удара Δt , средняя сила удара F .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m	-	0,5	0,8	0,4	0,3	-	0,2	0,4	0,25	0,6
V_1	10	-	12	15	20	16	-	14	20	40
V_2	8	8	12	10	12	12	4	8	10	30
α	30°	45°	-	20°	24°	60°	36°	-	0°	50°
Δt	0,1	0,2	0,05	-	0,1	0,2	0,15	0,1	-	0,05
F	80	100	120	150	-	200	60	140	120	-
Найти	m	V_1	α	Δt	F	m	V_2	α	Δt	F

4.8. На тело массой m действуют две постоянные силы F_1 и F_2 под углом α друг к другу. В начальный момент времени скорость тела V_1 и совпадает по направлению с силой F_1 . Найдите ускорение тела и его скорость через время Δt .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m	1,5	0,5	0,8	0,4	3,0	1,5	1,2	0,4	2,5	0,6
F_1	2	10	12	15	12	3	6	14	12	7
F_2	6	8	12	15	16	5	12	8	6	7
α	30°	90°	120°	60°	180°	50°	150°	50°	180°	150°
Δt	2,0	0,2	0,5	0,4	5,0	0,8	1,5	0,1	0,5	2,5
V_1	6	7	10	10	12	6	5	8	2	30

4.9. Тело массой m движется по окружности радиуса R . Скорость тела изменяется по закону $V=A+B \cdot t+C \cdot t^2$. В момент времени t на тело действует сила F и скорость тела равна V .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m	0,5	0,7	1,2	2,5	0,8	0,6	1,5	0,4	-	1,6
F	-	1,4	3,0	2,0	-	1,8	3,0	-	1,2	4,8
V	-	-	5,0	-	-	-	7,0	8,0	-	5,0
A	2,0	-	-	5,0	5,0	2,0	2,0	-	5,0	3,0
B	-0,5	0,6	-	0,2	-0,1	0,4	-	0,3	-0,2	0,5
C	0,1	0,1	0,0	0,1	0,2	-0,1	-	0,2	-0,1	-
t	2	3	2	2	3	2	2	1,4	4	-
R	2	3	20	-	50	-	40	80	5	10
Найти	F	A	A, B	R	F	R	B, C	F	m	-

4.10. Автомобиль движется по выпуклому (вогнутому) мосту с радиусом кривизны R . Скорость автомобиля V , масса m , сила давления на мост N .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
МОСТ	вог.	вып.	вог.	вып.	вог.	вып.	вог.	вып.	вог.	вып.
$N, кН$	-	7,0	10,0	5,0	12,0	8,0	10,0	-	15,0	14,0
$m \cdot 10^{-3}$	1,0	-	0,8	0,8	-	1,4	0,7	2,0	1,0	2,0
V	30	20	-	25	30	-	20	30	-	17
R	120	100	100	-	150	200	-	200	100	-
Найти	N	m	V	R	m	V	R	N	V	R

ЗАДАЧИ К ТЕМЕ 5

5.1. Из пружинного пистолета с жесткостью пружины k стреляют вверх пулей массой m . Поднявшись на высоту h , пуля имеет скорость V . Сжатие пружины заряженного пистолета – x .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
$k, кН/м$	1,5	2,0	1,2	2,5	-	3,0	1,25	2,0	0,8	-
$x, см$	8	6	7	-	10	7	8	6	-	10
$m, г$	7	5	-	8	6	10	3	-	2	5
V	-	0	30	20	40	-	25	20	14	30
h	0	-	20	30	25	35	-	30	20	15
Найти	V	h	m	x	k	V	h	m	x	k

5.2. Пуля массой m , летевшая со скоростью V_1 , пробивает доску толщиной h и вылетает со скоростью V_2 . Средняя сила

сопротивления, действующая на пулю F , работа силы сопротивления A . Кинетическая энергия пули до удара $-E_1$, при вылете из доски $-E_2$.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
$m, \text{г}$	-	10	12	15	8	14	10	12	20	10
V_1	400	-	-	500	300	400	-	600	300	400
V_2	300	200	-	-	200	300	250	-	140	-
$F, \text{кН}$	2,5	-	4,0	-	2,0	-	3,0	4,5	-	3,5
$h, \text{см}$	10	-	15	20	-	-	25	20	30	-
A	-	400	-	-	-	-	-	-	-	-
E_1	-	-	900	-	-	-	-	-	-	-
E_2	-	-	-	800	-	-	-	-	-	300
Найти	m	V_1	V_2	F	h	A	E_1	E_2	F	h

5.3. Тело массой m под действием силы увеличивает на пути S свою скорость от V_1 до V_2 . На всем пути действует сила сопротивления F_c . Кинетическая энергия тела в начале пути - E_1 , в конце пути $-E_2$. Работа силы тяги $-A$.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m	2,0	-	1,5	2,5	3,0	2,0	3,5	4,0	3,0	2,0
S	10	20	-	20	15	25	20	12	30	20
V_1	2	3	-	-	-	5	4	-	-	-
V_2	6	8	10	7	-	10	-	12	-	15
F	2	3	2,5	1,5	4	-	5	6	4	3
A	-	100	120	80	150	200	140	-	250	120
E_1	-	-	25	-	20	-	-	100	-	-
E_2	-	-	-	-	-	-	-	-	200	-
Найти	A	m	S	V_1	V_2	F_c	E_2	A	V_1	E_1

5.4. Из ствола автоматического пистолета вылетает пуля массой m со скоростью V . При этом затвор отходит на x и сжимает пружину жесткостью k . Максимальная сила упругости сжатой пружины - F_m . Масса затвора - M . Кинетическая энергия пули - E_k .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
$m, г$	9	10	8	12	10	8	-	11	-	12
V	-	140	200	-	120	-	-	-	200	-
$x, см$	5	6	-	4	-	6	4	7	6	-
$k \cdot 10^{-3}$	2,0	-	1,8	-	-	1,5	-	-	2,5	1,6
M	0,25	0,2	-	0,24	0,18	0,22	0,2	0,24	0,15	0,3
F_m	-	-	120	-	100	-	120	80	-	-
E_k	-	-	-	200	-	-	160	-	-	250
Найти	E_k	F_m	M	k	x	V	m	E_k	m	x

5.5. Камень массы m , летевший со скоростью V_1 на высоте h , упал на землю со скоростью V_2 . Работа сил сопротивления A .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m	-	2,0	3,0	4,0	2,5	4,0	-	2,2	1,5	5,0
V_1	10	-	15	10	8	-	9	11	12	14
V_2	12	5	-	14	10	7	12	15	-	11
h	5	3	12	-	3	4	6	-	5	10
A	60	40	180	80	-	100	80	120	110	-
Найти	m	V_1	V_2	h	A	V_1	m	h	V_2	A

5.6. Ракета запускается в вертикальном направлении с поверхности планеты со скоростью v_1 . На высоте h над ее

поверхностью скорость ракеты равна v_2 . Всеми силами, кроме сил гравитационного взаимодействия, можно пренебречь. Радиус планеты R , ее масса M , ускорение свободного падения на ее поверхности g . Первая и вторая космические скорости для планеты V_I и V_{II} . Радиус Земли $R_3 = 6,4 \cdot 10^6$ м, масса Земли $M_3 = 6 \cdot 10^{24}$ кг. Все скорости даны в км/с, высота в Мм.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
v_1	-	6,0	8,0	6,0	10,0	4,0	14,0	14,0	3,0	4,0
h	$R/2$	-	R	R	∞	$2 \cdot R$	-	$3 \cdot R$	1,0	-
v_2	3,0	0	-	2,0	6,0	-	10,0	10,0	-	1,0
R/R_3	1	1	-	-	1	0,5	4,0	-	0,4	-
M/M_3	1	-	-	0,5	-	0,11	-	-	-	-
g	-	-	-	-	-	-	8,8	-	3,3	-
V_I	-	-	8,0	-	-	-	-	-	-	3,4
V_{II}	-	11,2	-	-	-	-	-	-	-	-
Найти	v_1	h	v_2	R	M	v_2	h	V_{II}	v_2	h/R

5.7. Из пружинного пистолета с жесткостью пружины k стреляют пулей массой m . Пистолет лежит на плоской горизонтальной поверхности, и пуля скользит по ней. На расстоянии l от пистолета начинается подъем с углом наклона α . Скорость пули при вылете из пистолета V_0 , в начале наклонной поверхности V_1 , поднявшись на высоту h , пуля имеет скорость V_2 . Сжатие пружины заряженного пистолета – x . Коэффициент трения μ , силу нормального давления на наклонной поверхности можно считать равной силе тяжести. Отдачей пистолета можно пренебречь.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
k	150	50	120	75	-	100	125	40	80	-
$x, \text{ см}$	3	-	2	-	4	7	3	6	7	8
$m, \text{ г}$	12	6	-	8	10	20	15	5	12	5
l	2,5	2,0	1,5	1,0	2,0	-	1,2	1,8	-	3,0
V_1	2,0	-	-	1,7	-	3,0	-	-	-	4,0
V_2	1,0	1,0	0,0	1,0	0,7	1,4	1,2	-	1,7	2,5
h	-	0,1	0,2	0,07	0,15	-	0,15	0,05	0,2	0,25
α	6°	6°	3°	6°	9°	3°	6°	5°	9°	12°
μ	-	0,05	0,05	-	0,1	0,1	-	0,05	0,07	-
Найти	h	x	m	x	k	h, l	V_1	V_2	l	k

5.8. Орудие, закрепленное на железнодорожной платформе, производит выстрел вдоль полотна железной дороги под углом α к горизонту. Масса платформы с орудием m_1 , масса снаряда m_2 , снаряд вылетает со скоростью V_1 , платформа откатывается со скоростью V_2 и проходит до остановки расстояние S . Платформа до выстрела покоилась. Коэффициент сопротивления при движении платформы равен μ .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
α	60°	0°	30°	20°	36°	45°	30°	15°	50°	40°
$m_1 \cdot 10^{-4}$	2,0	2,5	3,0	1,5	1,8	1,2	2,4	-	1,8	2,2
m_2	25	30	-	40	20	-	50	35	25	30
V_1	700	800	750	600	-	500	650	900	600	-
V_2	-	-	1,6	-	-	-	-	2	-	2,2
S	-	-	-	1,8	2,0	1,5	-	-	-	-
μ	-	0,1	-	-	0,08	0,12	0,05	-	0,15	-
Найти	V_1	S	m_2	μ	V_1	m_2	S	m_1	S	V_1

5.9. Человек массой m прыгает горизонтально с тележки массой M со скоростью V , совершая при этом работу A . Тележка после прыжка проходит до остановки расстояние S . Сила трения $F_{тр}$. Коэффициент трения равен μ .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m	60	70	50	40	80	-	-	75	55	60
M	120	100	-	80	90	-	150	130	140	-
V	-	3	2,5	4	-	2	-	2,8	-	2,2
A	400	-	300	-	-	250	320	-	360	200
S	2,4	2,0	-	-	4,5	2,2	2,8	2,0	-	5,0
$F_{тр}$	-	-	60	-	40	50	-	-	30	-
μ	-	-	-	0,02	-	-	0,03	-	-	-
Найти	μ, V	$A, F_{тр}$	S, M	S, A	A, V	M, m	m, V	μ, A	S, V	μ, M

5.10. Автомобиль массой m движется по горизонтальному пути с постоянной скоростью V_0 , а затем поднимается с углом наклона α со скоростью V . Мощность двигателя N автомобиля постоянна. Сила трения при подъеме F_1 , а на горизонтальном участке – F_0 .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
$m, т$	2,0	-	1,6	1,2	-	3,0	5,0	1,8	2,2	4,0
V_0	-	16	-	25	15	20	30	-	28	24
V	10	10	12	-	8	15	-	10	14	14
α	18°	12	6	9	12	6	15	9	12	6
N кВт	-	-	-	-	100	-	-	-	-	-
F_0 кН	4,0	3,0	2,4	3,6	-	5,0	4,0	3,0	-	4,0
F_1 кН	2,0	2,0	1,6	1,2	-	-	2,0	1,8	1,6	-
Найти	V_0	m	V_0	V	F_0	N	V	V_0	F_0	F_1

ЗАДАЧИ К ТЕМЕ 6

6.А. Первое тело массой m_1 движется со скоростью V_1 вдоль оси ОХ, а второе тело массой m_2 движется со скоростью V_2 под углом φ к оси ОХ. После удара тела двигаются вместе (абсолютно неупругий удар). Определить скорость и направление движения тел после удара (угол α с осью ОХ), а также количество выделившегося при ударе тепла. Задачу решить аналитически и графически, для чего построить векторную диаграмму импульсов.

Таблица 1

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m_1	2,0	2,5	3,0	1,5	2,2	4,0	5,0	3,5	6,0	0,5
V_1	3	4	3	5	4	2,5	1,5	2	1,3	8

Таблица 2

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m_2	2,2	4,0	5,0	3,5	2,0	2,5	3,0	1,5	2,5	4,5
V_2	2	3	1,6	2,4	5	2	3	4	4	2
φ	15°	30°	120°	45°	150°	60°	90°	75°	105°	180°

6.Б. Тело массой m_1 движется со скоростью V_1 вдоль оси ОХ и сталкивается упруго с неподвижным телом массой m_2 . После удара первое тело движется со скоростью U_1 в направлении, составляющем угол φ_1 с осью ОХ. Найти массу m_2 , скорость U_2 и направление движения второго тела после удара (угол φ_2 с осью ОХ). Задачу решить аналитически и графически, для чего построить векторную диаграмму импульсов.

Таблица 1

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
V_1	4,0	6,0	5,0	5,5	8	10,0	9,0	8,0	8,0	6,0
U_1	3	5	3	4	2	2,5	4,5	3	6	3

Таблица 2

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m_1	2,0	4,0	5,0	3,0	2,0	2,5	3,0	4,0	3,0	5,0
φ_1	45°	30°	120°	45°	150°	60°	90°	75°	105°	180°

ТЕМА 7. РАБОТА ПЕРЕМЕННОЙ СИЛЫ

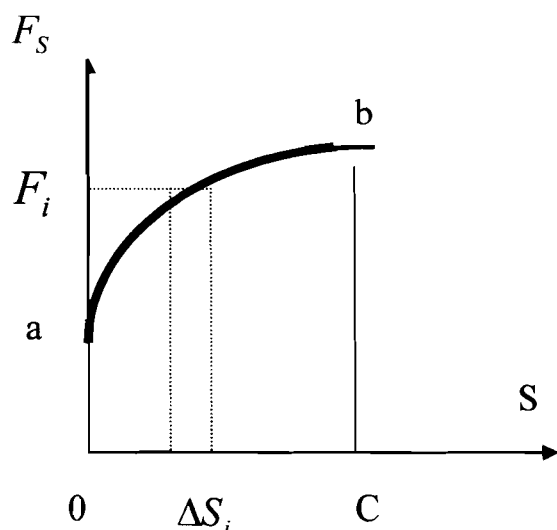
Работа постоянной силы $A = F \cdot S \cdot \cos \alpha = F_s S$, где α – угол между силой и перемещением, $F_s = F \cdot \cos \alpha$ – проекция силы на направление перемещения. Для вычисления работы переменной силы весь путь разбивают на малые участки ΔS_i так, чтобы на каждом участке силу F_i можно было считать постоянной. Тогда элементарная работа на малом участке пути будет равна:

$\Delta A_i = F_{i,s} \Delta S_i$. Полная работа A на всем пути равна сумме элементарных работ на всех участках:

$$A = \sum \Delta A_i = \sum F_{i,s} \Delta S_i.$$

В пределе при $\Delta S \rightarrow 0$ сумма переходит в интеграл:

$$A = \int F_s ds.$$



На графике зависимости силы от пути элементарная работа изобразится площадью элементарного

прямоугольника, а полная работа изображается площадью криволинейной трапеции.

ЗАДАНИЕ К ТЕМЕ 7.

На тело, движущееся вдоль оси Ox , действует переменная сила $F = a + bx + cx^2$, направленная так же. Вычислить работу силы на пути от $x=0$ до $x=s$. Для этого построить график зависимости силы F от x , разбить путь на отрезки, такие, чтобы силу на отрезке можно было бы считать постоянной с погрешностью не более чем 5 %, и вычислить работу, считая силу на каждом отрезке постоянной.

Вычислить работу на этом же пути интегрированием и сравнить полученные значения. .

Вычислить скорость тела в конце пути, если в начале пути она равна V_0 . Масса тела 2 кг. Числовые данные берутся из таблиц 1 и 2.

Таблица 1

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
a	6,0	8,0	10	7,0	8,5	12	7,5	6,5	9,0	14
V_0	8	7	10	9	6	7	5	8	9	12

Таблица 2

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
b	0,2	-0,2	0,7	-0,8	1,0	-0,3	0,25	-0,2	0,5	-0,5
c	0,03	0,07	-0,1	0,4	-0,2	0,15	0,05	-0,1	-0,1	0,1
s	12	9	11	5	7	8	12	6	10	9

ТЕМЫ 8,9,10. ДИНАМИКА ВРАЩАТЕЛЬНОГО ДВИЖЕНИЯ.

Основной закон динамики вращательного движения: *угловое ускорение тела прямо пропорционально моменту действующих на тело сил и обратно пропорционально моменту инерции тела.*

$$\varepsilon = \frac{M}{I} .$$

Момент инерции тела является мерой инертности тела при вращательном движении и играет роль массы тела. Он равен сумме моментов инерции всех бесконечно малых частей тела:

$I = \sum \Delta m_i \cdot r_i^2$, здесь Δm_i -масса небольшой части тела, которую в данных условиях можно рассматривать как материальную точку, r_i - расстояние от этой материальной точки до оси вращения. Момент инерции зависит от массы тела, его формы и размеров, а также от положения оси вращения. *Теорема Штейнера* связывает моменты инерции относительно двух параллельных осей, одна из которых проходит через центр инерции: $I = I_0 + m \cdot r^2$, где I_0 - момент инерции относительно оси, проходящей через центр инерции, r -расстояние между осями.

Момент силы характеризует вращательное действие силы и равен произведению силы на плечо: $M = F h$. Плечо h - это расстояние от оси вращения до линии действия силы.

Если тело не закреплено на оси, то *движение его центра инерции* определяется 2-ым законом Ньютона, а *вращение вокруг центра инерции* – основным законом динамики вращательного движения.

Кинетическая энергия вращающегося тела равна: $E_k = I \cdot \omega^2 / 2$.

Если тело катится, его полная кинетическая энергия равна сумме энергий вращения и поступательного перемещения центра инерции:

$$E_k = \frac{mv^2}{2} + \frac{I\omega^2}{2} .$$

Работа, совершаемая при вращении тела, может быть вычислена как $A = M \cdot \Delta\varphi$, где $\Delta\varphi$ - угол поворота тела.

Момент импульса тела равен: $L = J \cdot \omega$.

Основной закон динамики вращающегося тела можно записать как закон изменения момента импульса тела:

$$\frac{dL}{dt} = M$$

Для абсолютно твердых тел обе формы закона эквивалентны, но если момент инерции тела изменяется в процессе движения, то выполняется только закон изменения момента импульса.

Закон сохранения момента импульса. Если сумма моментов внешних сил равна нулю, то суммарный момент импульса системы тел постоянен: $\sum L_i = const$.

ЗАДАНИЕ К ТЕМЕ 8

Пластина, изображенная на рисунке, может вращаться вокруг оси OO' , проходящей на расстоянии r от левого края пластины. Вычислить момент инерции пластины относительно этой оси, "разделив" пластину на десять частей одинаковой ширины. Каждую часть принять за материальную точку. Общая ширина пластины 2 м. Поверхностная плотность пластины 2 кг/м^2 . Размеры пластины даны в таблицах 1 и 2. На расстояниях x_1, x_2, x_3 от левого края пластины, перпендикулярно к ней, приложены силы F_1, F_2, F_3 . Положительное направление сил от нас. Найти угловое ускорение пластины.

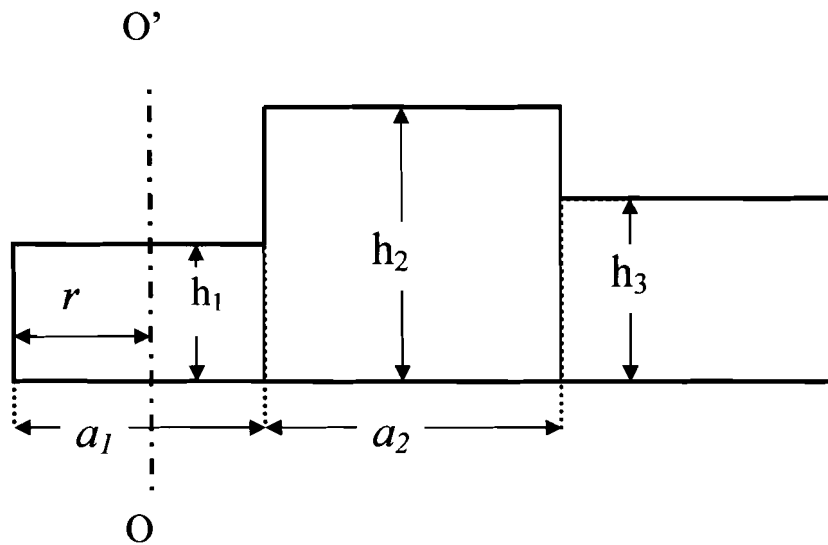


Таблица 1

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
a_1	0,4	0,6	0,8	1,0	0,2	0,4	0,6	0,8	1,0	0,2
h_1	0,3	0,5	0,4	0,2	0,3	0,5	0,4	0,6	0,8	0,6
h_2	0,5	0,2	0,6	0,3	0,5	0,2	0,7	0,2	0,4	0,3
x_2	0,5	0,4	0,9	1,2	0,6	0,0	0,8	1,4	2,0	1,0
x_3	0,8	1,4	1,6	2,0	0,8	1,4	1,6	2,0	1,1	1,7
F_3	2,0	-1,5	0,5	0,8	-2,0	0,7	1,5	0,5	2,0	-0,8

Таблица 2

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
a_2	0,6	0,8	0,4	0,2	0,4	0,6	0,4	0,2	0,4	0,6
h_3	0,7	0,5	0,4	0,2	0,3	0,5	0,4	0,6	0,8	0,6
x_1	0,5	0,2	0,6	0,3	0,5	0,0	0,1	0,7	0,4	0,3
r	0,2	0,4	1,6	1,2	0,6	0,0	0,8	1,4	2,0	1,0
F_1	2,0	-1,5	0,5	0,8	-1,0	1,5	-2,0	0,7	1,5	0,5
F_2	0,5	0,8	-1,0	1,5	-2,0	0,7	1,5	0,5	2,0	-1,5

ЗАДАЧИ К ТЕМЕ 9

9.1. Вал, вращавшийся с угловой скоростью ω_0 об/с, тормозится приложенной к его поверхности касательной силой F . За время t скорость вала уменьшилась до ω_1 об/с, и он сделал N оборотов. Масса вала m , радиус R .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
ω_0	20	-	40	50	60	30	50	80	-	40
ω_1	0	10	20	30	20	-	20	60	20	20
F	-	8	12	15	10	20	4	-	10	14
m	15	12	-	20	10	4	12	6	30	20
N	-	200	-	-	-	400	-	-	300	-
R	0,2	0,4	0,3	-	0,5	0,4	0,3	0,2	0,3	0,1
t	8	-	10	6	-	-	-	10	-	20
Найти	F	ω_0	m	R	t	ω_1	N	F	ω_0	m

9.2. С наклонной плоскости длиной l , высотой h и углом наклона α скатывается тело (шар, диск, обруч) за время t и приобретает скорость V .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
тело	шар	диск	обр.	шар	диск	обр.	шар	диск	обр.	шар
h	6,0	-	-	-	-	-	-	3,0	-	2,0
l		10	8	12	-	15	-	-	20	-
α	-	-	24°	-	30°	6°	15°	9°	-	-
t		4	-	-	2	-	-	-	5	4,0
V		-	-	3,0	-	-	2,0	-	-	-
найти	V	h	t	α	l	V	h	t	α	l

9.3. На вал радиусом R намотан шнур с грузом массой m . Груз падает с высоты h с ускорением a и достигает скорости V . Момент трения в подшипниках вала $M_{тр}$, натяжение шнура F_n . Момент инерции вала I .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
a	-	-	3,0	-	-	-	-	4,0	-	-
$M_{тр}$	0,3	0,2	0,4	-	0,2	0,3	0,25	0,4	0,2	0,3
I	0,04	0,06	0,08	0,1	0,07	0,05	0,12	-	0,07	0,02
R	0,1	0,12	0,1	0,2	0,15	-	0,2	0,1	0,14	0,1
m	2,0	1,5	-	2,5	3,0	1,2	2,0	1,6	2,0	-
F_n	-	-	-	10	-	-	-	-	-	12
V	-	-	-	7	-	6	-	-	10	-
h	-	10	-	8	-	12	-	-	-	-
Найти	F_n	V	m	$M_{тр}$	a	R	F_n	I	h	m

9.4. Угол поворота диска массой m , радиусом R и моментом инерции I описывается уравнением: $\varphi = t + Bt^2 + Ct^3$. M -момент сил, действующий на маховик в момент времени t .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
B	-	0,8	0,5	0,7	0,6	1,5	2,0	-	3,0	0,6
C	0,3	0,2	0,2	0,1	0,15	-	-0,2	0,2	-0,3	0,2
M	6,0	4,0	3,0	2,0	5,0	4,5	1,2	9,0	-	4,0
I	3,0	2,0	-	4,0	-	5,0	-	-	-	2,5
R	-	-	0,7	-	0,6	-	-	0,5	0,8	-
m	-	-	-	2,0	10,0	-	-	12	10	-
t	5	4	7	10	-	3	6	15	8	-
Найти	B	M	m	R	t	C	I	B	M	t

9.5. Маховик вращался с угловой скоростью ω_1 . Под действием постоянного момента сил он, сделав N оборотов, приобрел угловую скорость ω_2 . Момент инерции маховика I , начальная кинетическая энергия E_1 , конечная E_2 .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
N	25	20	-	60	50	30	50	80	-	60
ω_1	-	8	12	-	-	10	-	-	5	14
M	2,0	-	1,5	3,0	0,75	2,0	0,5	-	3,0	1,2
I	-	8	6	10	8	5	12	4	16	4
ω_2	10	-	-	14	-	-	-	20	-	-
E_1	200	-	-	-	-	-	200	300	-	-
E_2	-	400	800	-	500	-	-	-	800	-
Найти	I	M	N	E_1	ω_1	E_2	ω_2	M	N	E_2

9.6. На горизонтальный вал с моментом инерции I , радиусом R намотан шнур. К концу шнура привязан груз массой m . Угловое ускорение вала ε . Ускорение груза a . В подшипниках вала действует момент сил трения $M_{тр}$.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
a	-	-	-	-	5	2,5	-	-	2,8	-
ε	-	-	15	10	-	-	-	-	-	5
$M_{тр}$	0,5	0,3	0,2	1,5	0,1	0,2	1,2	2	0,6	0,4
I	0,5	2,0	1,5	3,0	-	0,8	0,6	1,5	2,5	-
R	0,3	0,5	0,2	0,4	0,2	-	0,3	0,4	0,5	0,2
m	2	3	-	5	2,5	4	3	5	-	2,5
Найти	ε	a	m	R	I	R	ε	a	m	I

9.7. Стержень массой m_1 и длиной l вращается вокруг горизонтальной оси, проходящей на расстоянии r от конца стержня. На другом конце стержня закреплен маленький шарик массой m_2 . При угле отклонения стержня от положения равновесия α его угловая скорость ω , а угловое ускорение ε . При прохождении положения равновесия угловая скорость ω_0 .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m_1	2,0	3,0	5,0	4,0	3,0	5,0	8,0	-	6,0	4,0
m_2	0,5	1,0	2,0	1,0	0,0	0,5	-	2,0	0,5	-
l	2,0	4,0	2,5	3,0	1,5	-	3,0	4,0	2,0	4,0
r	0,5	1,0	1,0	0,7	-	$0,5 \cdot l$	1,2	2,0	0,0	1,6
α	90°	120°	30°	-	150°	45°	120°	60°	150°	135°
ω	-	0,5	-	-	0,0	-	1,5	-	-	-
ω_0	-	-	1,0	-	1,5	-	2,5	-	-	-
ε	-	-	-	3,5	-	1,6	-	2,0	-	2,5
Найти	ε	ω_0	ω	α	r	l	m_2	m_1	ε	m_2

9.8. По плоскости с углом наклона α катится без скольжения колесо массой m , радиусом R и с моментом инерции I . К оси колеса приложена сила F , параллельная плоскости. Найдите ускорение центра колеса и силу трения между колесом и плоскостью.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
α	9°	12°	18°	6°	9°	6°	12°	6°	15°	12°
m	2,0	4,0	6,0	3,0	8	2,0	5,0	3,0	4,0	6,0
I	0,12	0,1	0,05	0,12	0,4	0,2	0,15	0,02	0,3	0,2
F	5	4	12	5	8	1,5	6	2	4	8
R	0,3	0,2	0,1	0,2	0,3	0,4	0,2	0,1	0,3	0,2

9.9. Маховик, насаженный на вал, приводится во вращение постоянной касательной силой F , приложенной к поверхности вала. Момент инерции маховика с валом J . Через время t маховик вращается с угловой скоростью ω . Радиус вала r .

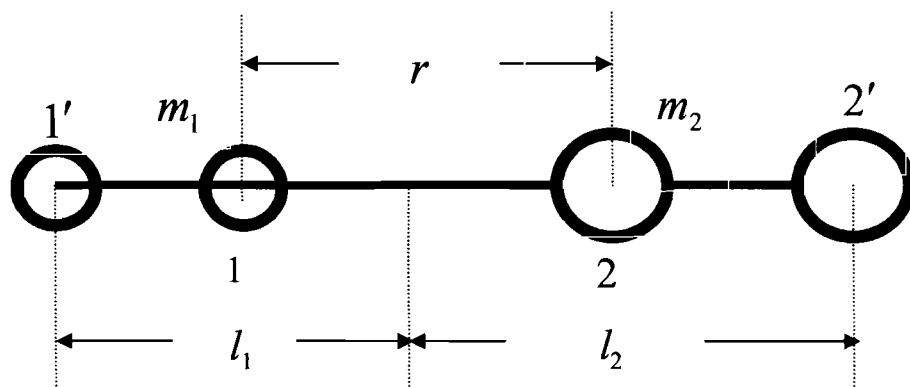
Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
ω	5	24	12	-	20	30	20	12	-	20
J	-	2,0	3,0	2,5	4,0	-	2,5	2,0	5,0	8,0
F	20	40	60	30	-	50	30	50	25	-
r	0,1	-	0,05	0,3	0,12	0,2	-	0,1	0,14	0,08
t	5	8	-	6	10	8	6	-	20	15
Найти	J	r	t	ω	F	J	r	t	ω	F

9.10. На барабан с радиусом R и моментом инерции I намотан шнур, к концу которого привязан груз массой m . В подшипниках барабана действует момент сил трения $M_{тр}$. Сила натяжения шнура F_H . Угловое ускорение барабана - ε , ускорение груза - a .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
a	2,0	-	-	1,2	-	-	-	3,0	-	-
ε	-	-	4,0	-	-	-	-	-	5,0	-
$M_{тр}$	8	4	10	-	8	6	10	10	-	-
I	10	-	8	12	6	12	8	-	7	15
R	-	0,4	0,5	0,6	0,3	0,45	0,25	0,5	0,4	0,5
m	12	8	-	10	10	8	-	12	6	20
F_H	-	60	-	-	-	-	80	-	-	160
Найти	R F_H	I ε	m F_H	$M_{тр}$ F_H	a F_H	ε F_H	a m	I F_H	$M_{тр}$ F_H	a $M_{тр}$

ЗАДАЧИ К ТЕМЕ 10.

10.1. Два шара массами m_1 и m_2 насажены на горизонтальный стержень массой m_3 , по которому они могут скользить. Шары соединены нитью длиной r и расположены симметрично относительно оси вращения в положениях 1,2. Ось проходит на расстояниях l_1 и l_2 от концов стержня (см. рис.). Стержень вращается относительно вертикальной оси с угловой скоростью ω_1 , затем нить пережигают, шары разлетаются к концам стержня в положения 1', 2', и угловая скорость становится ω_2 . Шары считать материальными точками.



Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m_1	6,0	5,0	4,0	3,0	4,0	2,0	3,0	5,0	3,0	4,0
m_2	6,0	8,0	8,0	6,0	6,0	8,0	6,0	5,0	5,0	5,0
r	0,2	0,3	0,1	0,2	0,2	0,3	0,1	-	0,4	0,2
l_1	0,7	0,4	0,3	0,6	0,7	0,6	0,6	0,4	0,8	0,5
l_2	0,7	1,0	0,9	0,6	0,5	0,9	0,8	0,8	0,8	0,9
ω_1	3	4	-	-	3	4	-	2	2	5
ω_2	-	-	6	8	6	-	5	4	-	-
m_3	1,4	0,7	1,2	1,0	-	0,5	2,8	0,3	0,7	2,8
Найти	ω_2	ω_2	ω_1	ω_1	m_3	ω_2	ω_1	r	ω_2	ω_2

10.2. На горизонтальной оси закреплено тело с моментом инерции J . В тело на расстоянии r от оси попадает и застревает в нем пуля массой m , летящая со скоростью V горизонтально. Угловая скорость вращения тела после удара пули составляет ω .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
$m, \text{г}$	15	20	-	12	14	10	25	-	15	20
J	-	12	10	8	14	-	16	12	10	8
r	2,0	-	1,5	1,2	1,6	1,0	-	2,0	1,8	1,4
ω	0,5	1,0	0,6	0,8	-	1,2	0,8	0,6	1,0	-
V	300	500	400	-	600	400	200	300	-	500
Найти	J	r	m	V	ω	J	r	m	V	ω

10.3. На краю платформы в форме диска массой m_1 и радиусом R стоит человек массой m_2 . Платформа вращается с угловой скоростью ω_1 . Когда человек переходит на расстояние r от центра, платформа вращается с угловой скоростью ω_2 . Момент инерции платформы J . Человека можно принять за материальную точку. Угловые скорости даны в об/мин.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m_1	-	200	-	100	-	150	-	-	120	-
m_2	60	50	70	80	-	60	70	80	60	70
J	-	-	30	-	250	-	-	200	-	250
r	0,5	1,0	0	-	1,5	0,7	1,2	0,5	0	-
R	2,0	2,5	1,5	3,0	3,0	-	2,0	1,5	2,0	2,5
ω_1	6	-	4	5	4	5	8	-	8	6
ω_2	10	12	-	8	8	10	12	10	-	10
Найти	J	ω_1	ω_2	r	m_2	R	m_1	ω_1	ω_2	r

10.4. Стержень длиной l и массой m_1 закреплен на горизонтальной оси, проходящей на расстоянии a от верхнего конца. Пуля массой m_2 , летящая горизонтально со скоростью V , попадает в него на расстоянии r ниже оси и застревает. В результате этого стержень отклоняется на угол φ .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m_1	25	24	30	-	24	15	16	50	18	30
$m_2, \text{г}$	20	15	-	20	10	12	15	20	12	-
V	200	-	250	400	300	-	300	-	150	300
l	2,0	2,0	2,5	3,0	2,5	3,0	-	2,4	2,0	2,2
r	1,2	1,0	1,5	2,0	1,5	1,5	1,0	1,0	1,2	0,8
a	0,4	0	0,5	1,0	0,5	1,0	0	0,4	0	0,2
φ	-	12°	18°	24°	-	6°	15°	6°	-	12°
Найти	φ	V	m_2	m_1	φ	V	l	V	φ	m_2

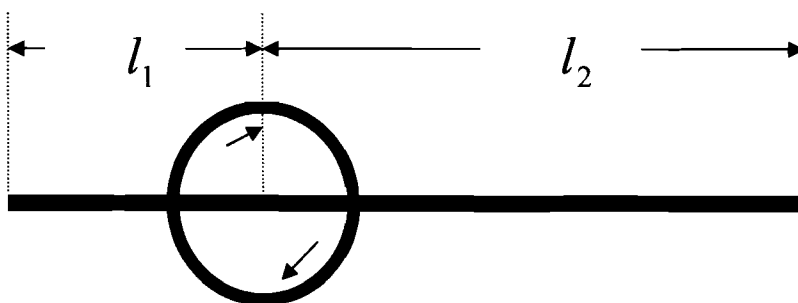
10.5. Доска закреплена на вертикальной оси. Тело массой m движется перпендикулярно доске со скоростью V_1 и ударяется об нее упруго на расстоянии r . Скорость тела после удара V_2 . Момент инерции доски J , ее угловая скорость после удара ω .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m	2,0	0,7	1,2	0,8	3,0	-	0,6	0,8	-	2,0
J	-	2,0	2,0	-	1,2	3,0	1,5	-	1,6	2,5
r	0,8	1,4	1,5	2,0	-	1,7	0,8	1,5	1,5	1,4
V_1	5,0	4,0	-	6,0	5,0	3,0	4,0	4,0	-	-
V_2	-2,0	-	-	-3,0	1,0	-2,0	-	-	2,0	2,0
ω	-	-	2,0	-	-	-	-	1,2	2,0	-
Найти	J	ω	V_1	J	r	m	V_2	J	m	V_1

10.6. Платформа в форме диска радиусом R , вращается с угловой скоростью ω_0 . В ее центре стоит человек и держит в разведенных руках гантели. Масса платформы m . Затем человек опускает руки, уменьшая свой момент инерции от J_1 до J_2 , после чего платформа начинает вращаться со скоростью ω . Угловые скорости даны в *об/мин*.

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m	40	-	50	25	30	40	-	40	30	60
J_1	6	7	8	5	-	8	6	5	4	6
J_2	1,2	1,5	2,0	1,0	1,4	2,0	1,2	1,0	0,8	-
R	-	0,8	1,2	1,0	0,7	-	0,8	0,9	1,2	1,0
ω_0	10	8	-	12	6	10	12	-	12	8
ω	12	10	10	-	8	14	15	12	-	10
Найти	R	m	ω_0	ω	J_1	R	m	ω_0	ω	J_2

10.7. Человек стоит на скамье Жуковского, вращающейся вокруг вертикальной оси со скоростью ω_1 , и держит в руках однородный стержень массой m , расположенный перпендикулярно оси вращения, делящей его на отрезки длиной l_1 и l_2 . Если человек поворачивает стержень, совмещая его с осью вращения, то вся система начинает вращаться со скоростью ω_2 . Человек при этом совершает работу A . Моменты инерции скамьи и человека - J_1 и J_2 .



Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m	6	8	12	12	-	6	9	6	12	8
l_1	1,2	0,5	0,8	0,3	1,0	0	0,8	0,9	1,0	0,6
l_2	1,0	1,5	1,2	1,7	1,0	1,2	0	1,1	1,0	1,4
J_1	1,5	2,0	1,2	-	1,0	1,5	2,0	1,5	2,2	-
J_2	-	1,2	1,6	1,4	1,4	1,2	-	0,9	1,2	1,5
ω_1	0,5	0,4	0,3	0,4	0,5	-	0,3	-	0,5	0,4
ω_2	0,8	-	-	0,7	0,8	0,8	0,5	1,2	-	0,8
Найти	J_2	A	ω_2	J_1	m	ω_1	J_2	A	ω_2	J_1

10.8. Стержень длиной l и массой m_1 закреплен на оси, проходящей через его середину перпендикулярно стержню. На расстоянии r от оси в стержень попадает пуля массой m_2 , летящая горизонтально, перпендикулярно стержню со скоростью V , и застревает в нем. В результате стержень начинает вращаться со скоростью ω и приобретает кинетическую энергию E .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m_1	5	4	3	5	4	-	6	5	8	3
$m_2, \text{ г}$	20	15	-	20	10	12	15	20	-	10
V	200	300	250	-	300	400	500	-	400	500
l	2,0	2,0	2,5	3,0	2,5	3,0	-	2,4	2,0	1,8
R	1,0	0,8	1,2	1,0	-	1,0	1,2	0,8	1,0	0,6
ω	-	-	-	1,2	0,8	-	2,0	-	0,8	-
E	-	-	6	-	-	8	-	6	-	-
Найти	E	ω	m_2	V	r	m_1	l	V	m_2	E

10.9. Два диска вращаются вокруг вертикальной оси с угловыми скоростями ω_1 и ω_2 : а) в одном направлении, б) в противоположных направлениях. Моменты инерции дисков J_1 и J_2 . Верхний диск падает на нижний и они вращаются вместе с угловой скоростью ω . Найти ω и количество выделившегося тепла Q .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
Вращ.	а	б	а	б	а	б	а	б	а	б
J_1	0,1	0,2	0,3	0,4	0,3	0,2	0,15	0,2	0,3	0,4
J_2	0,3	0,4	0,3	0,2	0,15	0,2	0,3	0,4	0,1	0,2
ω_1	20	12	20	14	30	10	24	30	12	20
ω_2	10	25	30	12	20	10	12	20	14	30

10.10. На краю платформы, которая может свободно вращаться вокруг вертикальной оси, стоит человек. Человек ловит мяч, летящий по касательной к платформе со скоростью V , после чего платформа начинает вращаться со скоростью ω . Масса платформы m_1 , её радиус R , момент инерции J . Масса человека m_2 , масса мяча m_3 .

Физ. велич.	Варианты									
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
m_1	-	-	80	-	80	-	100	-	-	120
m_2	60	50	70	-	60	50	60	70	80	60
m_3	0,3	0,1	0,2	0,2	-	0,25	0,3	0,25	0,15	0,2
J	-	-	-	160	-	200	-	-	120	-
R	2,0	1,4	-	2,0	1,4	1,2	1,5	1,2	-	1,4
ω	0,01	0,02	0,01	0,02	0,01	0,02	-	0,02	0,01	0,02
V	5	12	8	7	8	-	12	15	14	-
Найти	m_1	J	R	m_2	m_3	V	ω	J	R	V

СОДЕРЖАНИЕ

Тема 1. Прямолинейное движение.....	4
Тема 2 . Криволинейное движение.....	5
Тема 3. Ускорение при криволинейном движении.....	12
Тема 4, 5, 6 Законы динамики.....	14
Тема 7. Работа переменной силы.....	28
Темы 8,9,10 Динамика вращательного движения.....	30

Редактор и корректор Басова В.А.

Техн. редактор Титова Л.Я.

Подп. к печати *12.11.09*. Формат 60x84/16. Бумага тип №1 ,

Печать офсетная. Объем 3,0 печ.л. 3,0 уч.-изд.л. Тираж *500* экз.

Изд.№ 120. Цена <<С>>. Заказ *2345*

Ризограф ГОУВПО Санкт-Петербургского государственного
технологического университета растительных полимеров, 198095,
Санкт-Петербург, ул.Ивана Черных, 4.